

# Tutorato di GE210

A.A. 2010-2011 - Docente: Prof. A. Verra

Tutori: Simona Dimase e Annamaria Iezzi

TUTORATO 5 (19 NOVEMBRE 2010)

AFFINITÀ E TEOREMA SPETTRALE

1. Sia  $f$  un'affinità di  $\mathbb{A}$ . Verificare che se  $f$  fissa due punti  $P$  e  $Q \in \mathbb{A}$  allora  $f$  fissa tutti i punti della retta  $r$  passante per  $P$  e  $Q$ .
2. Sia  $\mathbb{A} = \mathbb{A}^2(\mathbb{R})$  un piano affine con riferimento  $Oe_1e_2$ .
  - (a) Determinare l'equazione di ogni affinità  $(f, \varphi)$  di  $\mathbb{A}$  che fissi i punti della retta  $r$  di equazione  $3x = y + 1$ .
  - (b) Tra le affinità considerate in (a) si determinino quelle (eventuali) tali che  $\varphi(e_1) = e_1 + e_2$ .
  - (c) Tra le affinità considerate in (a) si determinino le eventuali traslazioni.
3. Sia fissato un riferimento cartesiano  $Oe_1e_2$  di  $\mathbb{E}^2$ .  
Siano  $\rho$  la riflessione di asse la retta  $r : x - 2y = 1$  e  $\sigma$  la rotazione di centro  $P_0 = (1, 2)$  e angolo  $\vartheta = \frac{\pi}{2}$ .
  - (a) Scrivere le equazioni di  $\rho$  e  $\sigma$ .
  - (b) Determinare le equazioni delle isometrie  $f$  e  $g$  tali che  $f \circ \rho = \sigma$  e  $\rho = g \circ \sigma$  e indicare di che tipo di isometrie si tratta.
4. Sia  $\mathbb{A} = \mathbb{A}^3(\mathbb{R})$  uno spazio affine con riferimento  $Oe_1e_2e_3$ . Mostrare che una trasformazione affine di  $\mathbb{A}$  "manda rette in rette".
5. (*Simmetria rispetto a un punto*)  
Sia  $\mathbb{A}$  uno spazio affine su uno spazio vettoriale  $V$  ( $\dim V = n$ ). Fissiamo in  $\mathbb{A}$  un punto  $C$ .  
Determinare le equazioni dell'affinità  $f : \mathbb{A} \rightarrow \mathbb{A}$  che associa ad ogni punto  $P \in \mathbb{A}$  il punto simmetrico di  $P$  rispetto a  $C$ , cioè il punto  $f(P)$  che soddisfa l'identità vettoriale:
$$\overrightarrow{Cf(P)} = -\overrightarrow{CP}$$
6. Classificare le isometrie di una retta euclidea.
7. Siano  $f = R_{0,\alpha}$  e  $g = R_{0,\beta}$  le rotazioni di  $\mathbb{E}^2$  di centro  $O = (0, 0)$  ed angolo rispettivamente  $\alpha$  e  $\beta$ .  
Dimostrare che  $f \circ g$  è una rotazione di centro  $O$  e angolo  $\alpha + \beta$ .
8. Siano  $r$  e  $s$  due rette incidenti di  $A = \mathbb{A}^2(\mathbb{R})$  e siano  $\rho_r$  e  $\rho_s$  le riflessioni di assi rispettivamente la retta  $r$  e la retta  $s$ .
  - (a) Mostrare che la composizione  $\rho_r \circ \rho_s$  è una rotazione di centro  $P_0 = s \cap r$ .
  - (b) Che relazione c'è tra  $\rho_s \circ \rho_r$  e  $\rho_r \circ \rho_s$ ?
  - (c) Se  $r$  è parallela ad  $s$  che tipo di affinità è  $\rho_r \circ \rho_s$ ?

9. Sia  $T$  l'endomorfismo di  $\mathbb{R}^2$  definito, rispetto a una base  $\mathbb{E}$  di  $\mathbb{R}^2$ , della matrice

$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$ . Verificare se esiste un prodotto scalare su  $\mathbb{R}^2$  rispetto a cui:

(a)  $T$  è autoaggiunto.

(b)  $T$  è unitario.

10. Sia  $V$  un  $\mathbb{R}$ -spazio vettoriale euclideo e sia  $T : V \rightarrow V$  un operatore autoaggiunto.

(a) Mostrare che  $T^n = \underbrace{T \circ T \circ \dots \circ T}_{n \text{ volte}}$  è autoaggiunto  $\forall n \in \mathbb{N}$ .

(b) Mostrare che se esistono  $n \in \mathbb{N}$  e  $\vec{v} \in V$  tali che  $T^n(\vec{v}) = 0$  allora  $\vec{v} \in \text{Ker}T$ .

11. Sia  $\varphi : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$  l'operatore lineare così definito:

$$\varphi(\vec{i}) = 2\vec{i} - \vec{j}, \quad \varphi(\vec{j}) = -\vec{i} + 2\vec{j}, \quad \varphi(\vec{k}) = 2\vec{k} - \vec{l}, \quad \varphi(\vec{l}) = -\vec{k} + 2\vec{l},$$

dove  $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}, \vec{l}\}$  è una base ortonormale rispetto al prodotto scalare standard. Verificare che  $\varphi$  è un operatore simmetrico e determinare una base ortonormale di autovettori di  $\varphi$ .