

Università degli Studi Roma Tre - Corso di Laurea in Matematica

Tutorato di GE210

A.A. 2010-2011 - Docente: Prof. A. Verra

Tutori: Simona Dimase e Annamaria Iezzi

TUTORATO 2 (7 OTTOBRE 2010)

FORME BILINEARI E DIAGONALIZZAZIONE

I testi e le soluzioni dei tutorati sono disponibili al seguente indirizzo:

<http://www.lifedreamers.it/liuck>

1. Diagonalizzare le forme bilineari associate alle seguenti matrici:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 1 \\ 3 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 4 \\ 3 & 1 & 0 & 7 \\ 4 & 4 & 7 & 12 \end{pmatrix}$$

2. Sia V un K -spazio vettoriale e sia $F : V \times V \rightarrow K$ una forma bilineare simmetrica. Siano $v_1, \dots, v_n \in V$ tali che $F(v_i, v_j) = 0, \forall i \neq j$. Sotto quali condizioni possiamo concludere che v_1, \dots, v_n sono linearmente indipendenti?
3. Sia V un K -spazio vettoriale e $F : V \times V \rightarrow K$ una forma bilineare simmetrica.
 - (a) Sia $S \subseteq V$. Dimostrare che S^\perp è un sottospazio vettoriale di V .
 - (b) Far vedere che il cono F -isotropo $I_F(V)$ non è in generale un sottospazio vettoriale di V . Tuttavia se $I_F(V) \neq \{0\}$ allora è $I_F(V)$ unione (insiemistica) di sottospazi vettoriali 1-dimensionali.
4. (a) Sia K un campo e siano $A, B \in M_n(K)$.
Dimostrare che:

$${}^t \vec{x} A \vec{y} = {}^t \vec{x} B \vec{y}, \forall \vec{x}, \vec{y} \in K^n \Leftrightarrow A = B$$

- (b) Sia $A \in M_n(K)$ e sia $b : K^n \times K^n \rightarrow K$ la forma bilineare definita nel modo seguente: $b(\vec{x}, \vec{y}) = {}^t \vec{x} A \vec{y}$. Dimostrare che

$$b \text{ è simmetrica } \Leftrightarrow A = {}^t A.$$

5. Data la forma bilineare $F : \mathbb{R}^4 \times \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}$ definita da:

$$F(\vec{x}, \vec{y}) = x_1y_3 + x_1y_4 + x_2y_2 + x_2y_3 + x_3y_1 + x_3y_2 + x_4y_1 + x_4y_4$$

$$\forall \vec{x}, \vec{y} \in \mathbb{R}^4, \quad \vec{x} = (x_1, x_2, x_3, x_4) \quad \vec{y} = (y_1, y_2, y_3, y_4).$$

- Scrivere la matrice A che rappresenta F rispetto alla base canonica di \mathbb{R}^4 .
- Verificare che F è degenere e individuare un vettore non nullo $\vec{x}_0 \in \mathbb{R}^4$ tale che $F(\vec{x}_0, \vec{y}) = 0 \forall \vec{y} \in \mathbb{R}^4$.
- Sia $\vec{v}_0 = (2, 1, 0, 3) \in \mathbb{R}^4$.
Determinare due vettori $\vec{y}', \vec{y}'' \in \mathbb{R}^4$ tali che:

$$\vec{y}' - 2\vec{y}'' = (1, 1, 1, 1), \quad \text{con} \quad \vec{y}' \parallel \vec{v}_0 \quad \text{e} \quad \vec{y}'' \perp \vec{v}_0$$

6. Sia $D : K^2 \times K^2 \rightarrow K$ l'applicazione così definita:

$$D(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \begin{vmatrix} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \end{vmatrix} = x_1y_2 - x_2y_1, \quad \forall \mathbf{x} = (x_1, x_2), \mathbf{y} = (y_1, y_2) \in K^2.$$

- Verificare che l'applicazione D (detta applicazione determinante) è una forma bilineare antisimmetrica.
- Scrivere la matrice di D rispetto alla base canonica \mathbb{E} di K^2 .
- Calcolare il cono isotropo $I_D(K^2)$.

7. Determinare tutte le forme bilineari simmetriche su \mathbb{R}^3 rispetto alle quali la base $\{(1, 1, 0), (0, -2, 1), (1, 0, 1)\}$ risulti diagonale.